

Tabla de contenidos

Tuesday 23 June 2026	1
Wednesday 24 June 2026	2

2nd International Workshop on Automation

Tuesday 23 June 2026

Posters: Posters - 1FCE2/101 (13:30-15:00)

[id] title	presenter	board
[126] Implementation of Helmholtz Coils for the Study of Magnetic Fields Applied to Photocatalytic Processes	SUAREZ RAMOS, Angel de Jesus	
[93] Análisis y detección de emociones negativas mediante señales EEG en un entorno experimental	Srta. RODRÍGUEZ SÁNCHEZ, Adriana Joyce	
[94] Evaluación comparativa de modelos hiperelásticos en la simulación mediante elementos finitos del comportamiento mecánico de ligamentos de rodilla	Sr. GARCÍA DÁVILA, Pedro Edgar	
[95] Sensor temperatura de fibra óptica con erbio en la región visible	Srta. JIMENEZ RODRIGUEZ, Anayansi	
[96] Sensor de temperatura de fibra óptica basado en un Interferómetro Michelson	Sr. GONZALEZ REYES, Leonardo	
[97] Modelado espacio-temporal de indicadores delictivos mediante aprendizaje automático y redes recurrentes	Srta. PEREZ CRUZ, ILEEN VIVIANA	
[98] SISTEMA EMBEBIDO EN FPGA PARA CLASIFICACIÓN DE INTENCIONES DE AGARRE EN PRÓTESIS DE MANO MEDIANTE SEÑALES EEG	Sr. CRUZ LÓPEZ, Jared Arturo	
[99] Uso de Juegos Serios y Tecnologías Interactivas en la Rehabilitación del Pulgar ante Lesiones de Diversas Etiologías: Revisión de la Literatura	Sr. REYES URENDA, Josué Vladimir	
[100] Uso de Redes Neuronales Recurrentes para la estimación de par en sistemas robóticos	PINTOR MICHIMANI, Juan Francisco	
[101] Clasificación de Alegría y Tristeza mediante el Procesamiento de Señales EEG y Algoritmos de Machine learning Optimizado	Sr. PEREZ ZAPATA, Carlos Angel	
[102] Modelado y simulación asistida por CAD, y ensamble de un mecanismo policéntrico de 7/6 barras	ARÁMBURO CASTELL, María Fernanda	
[103] Control de Cobertura Multiagente Basado en Diagramas de Voronoi	GODOY CARRASCO, MARTHA ESTEFANIA	
[104] Prueba de concepto de un micro vehículo acuático de superficie	RAMÍREZ MARTÍNEZ, Soledad	
[105] Sistema de visión artificial aplicado al monitoreo de material biodegradable en entornos acuáticos	PATÍÑO CUECUECHA , Lizette	
[127] Robot cartesiano para la reproducción de señales sísmicas	BRITO DE LA CRUZ, Pedro	
[119] Estimación de una resistencia térmica dinámica acotada para el cálculo de temperatura de unión en MOSFETs de SiC	TEJEDA CORTEZ, Juan Guillermo	
[123] Implementación y caracterización de un sistema de grabado láser mediante FPGA para aplicaciones CNC	Sr. GONZALEZ SANCHEZ, Alan David	

Wednesday 24 June 2026

Posters: Posters - 1FCE2/101 (13:30-15:00)

[id] title	presenter	board
[122] Robot Limpiador Acuatico	ARENAS CELESTINO, Oswaldo ESPINOSA MARQUEZ , Jaasiel	
[128] Módulo de telemetría subacuático	VEGA FLORES, Gabriel	
[106] Ultrasonic effects on porcine aortic vein tissue ex vivo	Sr. CUEVAS RODRÍGUEZ, Andrés	
[107] Fatigue in Biological Tissues as an Irreversible Thermodynamic Process: Energy Analysis and Microstructural Evolution via Infrared Thermography	Sr. MORALES BENÍTEZ, José Juan	
[110] State-Space Integral Control and Dual-Platform PID Implementation for the Ball and Beam System: An Educational Approach	Sr. YESCAS MENDOZA, Edgardo	
[111] Electronic Instrumentation Architecture Applied to Scale Vehicles for Parameter Estimation in Vehicular Dynamics Models	Sr. GARCIA FERNANDEZ, Jose Belem	
[112] Implementación de un Agente Robótico Interactivo de Bajo Costo mediante el Uso de Modelos de Lenguaje y Aceleración de Hardware en Sistemas Embebidos	Srta. AQUINO GONZÁLEZ, Gabriela	
[113] Optimización Evolutiva en el Control de Trayectoria en Sistemas CNC	GUERRA MARIN, Michelle	
[114] ATERRIZAJE AUTÓNOMO DE UN CUADRICÓPTERO: UNA REVISIÓN DEL ESTADO DEL ARTE	MENDOZA GUTIERREZ, Jose Emiliano	
[115] Sistema de navegación autónoma para un micro vehículo acuático de superficie	MENDOZA ÁLVAREZ , Jonathan	
[116] Estabilización de un micro vehículo acuático de superficie mediante control por rechazo activo de perturbaciones (ADRC)	RAMÍREZ MARTÍNEZ, Soledad	
[117] Sistema Robótico Omnidireccional (3:0)	GODOY CARRASCO, Alan Gerardo	
[118] Frugal Model Predictive Control and Active Disturbance Rejection for Laser Beam Steering Systems	VÁSQUEZ CRUZ, Rafael Isaac	
[120] Navegación autónoma de un robot móvil basada en mapas semánticos	RÍOS CASAS, Maximino	
[124] Generación de imágenes sintéticas para realizar el entrenamiento de una red neuronal convolucional.	Sr. GUTIERREZ TELLEZ, Yoltic Faustino	